

问题

预期时间: 1376.0 耗时: 888.0

#	项目	状态	跟踪	主题	父任务	优先级	开始日期	计划完成日期	% 完成	指派给
6358	机械臂控制器软件	新建	功能	优化拖动目标的手柄和圆环的UI, 和算法联调, 实现机械臂跟着目标移动		普通	2026-04-15	2026-04-17	0	杨立志
6356	机械臂控制器电子电气	新建	功能	1) 进行布局外形的3D打印, 确认具体外形是否存在干涉2) 修改外形, 3) 调整布局, 打印3D全尺寸外形进行适配安装测试。		普通	2026-04-13	2026-04-17	0	吴俊
6355	机械臂控制器算法	新建	功能	机械臂仿真测试运动和碰撞		普通	2026-04-13	2026-04-17	0	秦超杰
6329	机械臂控制器软件	已解决	功能	配合算法测试机械臂运动的准确性, 解决仿真机械臂的拖动时二维坐标转换为三维坐标和位姿数据的转换问题		普通	2026-04-07	2026-04-10	100	杨立志
6327	机械臂控制器电子电气	已解决	功能	1) 进行生产和合同确认, 2) 进行第二版原理图准备和绘制, 3) 进行PCB外部尺寸缩小评估		普通	2026-04-07	2026-04-10	100	吴俊
6326	机械臂控制器算法	已解决	功能	机械臂碰撞模块监测调研与开发		普通	2026-04-07	2026-04-10	100	秦超杰
6321	机械臂控制器电子电气	新建	功能	天链电机ethercat通讯-电机ESI文件解析及接口扩展(内核态接口)		普通	2026-04-07	2026-04-10	0	王书怀
6264	机械臂控制器软件	已解决	功能	机械臂前端页面和后端、算法通信问题解决, 机械臂拖动和算法联调, 初步实现机械臂按算法的解去运动		普通	2026-03-30	2026-04-03	100	杨立志
6262	机械臂控制器电子电气	已解决	功能	1.完成检查 2完成bom检查, 3出gerber		普通	2026-03-30	2026-04-03	100	吴俊
6261	机械臂控制器算法	已解决	功能	运动学多解测试		普通	2026-03-30	2026-04-03	100	秦超杰
6256	机械臂控制器电子电气	新建	功能	天链电机ethercat通讯-电机ESI文件解析及接口扩展		普通	2026-03-30	2026-04-03	0	王书怀
6227	机械臂控制器电子电气	已解决	功能	完成初版的清net, 进行修线和配等长, 进行丝印的调整。		普通	2026-03-23	2026-03-27	100	吴俊
6226	机械臂控制器软件	已解决	功能	机械臂拖动页面优化、服务端日志,安全功能开发		普通	2026-03-23	2026-03-27	100	杨立志
6225	机械臂控制器算法	已解决	功能	运动学多解测试		普通	2026-03-23	2026-03-27	100	秦超杰
6221	机械臂控制器电子电气	新建	功能	天链电机ethercat通讯-实时内核ethercat驱动编译及测试		普通	2026-03-23	2026-03-27	0	王书怀
6160	机械臂控制器电子电气	新建	功能	完成placement、开始进行layout		普通	2026-03-16	2026-03-20	100	吴俊
6159	机械臂控制器软件	已解决	功能	调用电机相关服务代码开发、机械臂拖动页面开发、集成机械臂拖动和按钮页面开发		普通	2026-03-16	2026-03-20	100	杨立志
6157	机械臂控制器算法	已解决	功能	运动学多解测试		普通	2026-03-16	2026-03-20	100	秦超杰
6152	机械臂控制器电子电气	新建	功能	天链电机ethercat通讯-配置linux内核实时补丁		普通	2026-03-16	2026-03-20	0	王书怀
6131	机械臂控制器软件	已解决	功能	机械臂示教页面开发		普通	2026-03-09	2026-03-13	100	杨立志
6129	机械臂控制器电子电气	已解决	功能	进行intel I210网卡和RK3568的原理图绘制		普通	2026-03-09	2026-03-13	100	吴俊
6128	机械臂控制器算法	已解决	功能	运动学多解问题调研		普通	2026-03-09	2026-03-13	0	秦超杰
6124	机械臂控制器电子电气	新建	功能	天链电机ethercat通讯-转矩, 速度模式测试, 多电机情况下测试		普通	2026-03-09	2026-03-13	0	王书怀
6123	机械臂控制器软件	新建	功能	机械臂控制器服务端前期开发		普通	2026-03-09	2026-03-13	0	章铭剑
6076	机械臂控制器电子电气	已解决	功能	完成RK3568的原理图CAE器件封装建立和DDR4颗粒封装建立		普通	2026-02-02	2026-02-06	100	吴俊
6069	机械臂控制器电子电气	新建	功能	天链电机ethercat通讯测试		普通	2026-02-02	2026-02-06	0	王书怀
6068	机械臂控制器软件	新建	功能	参照睿尔曼机械臂控制器做Linux下服务端程序开发		普通	2026-02-02	2026-02-06	0	章铭剑

#	项目	状态	跟踪	主题	父任务	优先级	开始日期	计划完成日期	% 完成	指派给
6025	机械臂控制器电子电气	新建	功能	Linux平台搭建ethercat通讯环境		普通	2026-01-26	2026-01-30	0	王书怀
5992	机械臂控制器电子电气	新建	功能	睿尔曼机械臂单轴运动控制测试		普通	2026-01-19	2026-01-23	0	王书怀
5962	机械臂控制器电子电气	新建	功能	开发板SPI驱动和单轴运动初步控制		普通	2026-01-12	2026-01-16	0	王书怀
5886	机械臂控制器电子电气	新建	功能	开发板CAN通讯环境搭建, 睿尔曼机械臂控制器CAN输出数据分析		普通	2026-01-05	2026-01-09	0	王书怀
5860	机械臂控制器电子电气	新建	功能	机械臂控制器通讯框架分析		普通	2025-12-29	2025-12-31	0	王书怀
5859	机械臂控制器软件	新建	功能	睿尔曼RM65-B机械臂控制器功能分析		普通	2025-12-29	2025-12-31	0	章铭剑
5845	机械臂控制器电子电气	新建	功能	机械臂控制器嵌入式软件方案调研及RM65-B机械臂下位机通讯框架分析		普通	2025-12-22	2025-12-26	0	王书怀
5843	机械臂控制器软件	已解决	功能	机械臂控制器调研		普通	2025-12-22	2025-12-24	100	章铭剑
5842	机械臂控制器软件	新建	功能	睿尔曼RM65-B机械臂控制器功能分析		普通	2025-12-25	2025-12-26	0	章铭剑
5805	机械臂控制器软件	已解决	功能	机械臂控制器软件相关调研		普通	2025-12-15	2025-12-19	100	章铭剑