

机械臂控制器软件 - 功能 #5842

睿尔曼RM65-B机械臂控制器功能分析

2025-12-25 14:24 - 肖飞云

状态:	新建	开始日期:	2025-12-25
优先级:	普通	计划完成日期:	2025-12-26
指派给:	章 铭剑	% 完成:	0%
类别:		预期时间:	16.00 小时
目标版本:		耗时:	16.00 小时
描述			

历史记录

#1 - 2025-12-25 14:24 - 肖飞云

- 开始日期 从 2025-12-22 变更为 2025-12-25

- 预期时间 从 40.00 小时 变更为 16.00 小时