

机械臂控制器算法 - 功能 #6128

运动学多解问题调研

2026-03-09 17:20 - 肖飞云

状态:	已解决	开始日期:	2026-03-09
优先级:	普通	计划完成日期:	2026-03-13
指派给:	秦超杰	% 完成:	0%
类别:		预期时间:	40.00 小时
目标版本:		耗时:	40.00 小时
描述			

历史记录

#1 - 2026-03-16 10:32 - 秦超杰

- 状态从 新建 变更为 已解决